101		_
	~	
	~	ப

#### ARDUINO NEDIR?

Arduino, mikrodenetleyici ve yazılım geliştirme ortamından oluşan fiziksel programlama platformudur.

#### ARDUİNO İLE NE YAPILIR? NE YAPILMAZ?

- ► Kolay bir şekilde çevresiyle etkileşime girebilen sistemler tasarlayabilirsiniz
- Arduino kütüphaneleri ile mikrodenetleyicileri kolaylıkla programlayabilirsiniz
- Analog ve dijital girişleri sayesinde analog ve dijital verileri işleyebilirsiniz
- Sensörierden gelen verileri kullanabilirsiniz
- Dış dünyaya çıktılar (ses, ışık, hareket vs...) üretebilirsiniz
- Sıfır programlama bilgisiyle Arduino ile projeler yapmanız zordur. Ama aynı zamanda Arduino programlama öğrenmek için de güzel bir platformdur
- Gerçek zamanlı sinyal işleme, kamera görüntüsü aktarma gibi ağır işleri yapamazsınız (Arduino Due ile bu kısmen mümkün hale geldi)
- Özerinde Android, Windows CE, Linux gibi işletim sistemleri çalıştıramazsınız. Bu tür çalışmalar yapmak için Rasperry Pi, Beagle Bone vs., gibi kartlara bakabilirsiniz.

#### ARDUİNO UNO (I/O) GİRİŞLER/ÇI KIŞLAR

#### Arduino üzerinde;

- Bilgisayar bağlantısını yapabilmemiz için bir USB girişi
- USB bağlı değilken güç sağlaması için bir güç girişi
- ► 5Volt ve 3.3Volt (+) güç çıkışı
- ► Topraklama (-) çıkışları. (Özerinde GND yazan 3 çıkış)
- ► 5 adet analog pin
- 14 adetdigital pin mevcuttur.





Arduino kartı kenarlarında giriş/çıkış pinleri kullanıma uygun olarak hazırlanmıştır. Kod geliştirme yazılımı üzerinden yapılan yükleme işlemi sonrası doğrudan kodlarınız fiziksel ortamla etkileşimli çalışmaya başlar. Arduino, USB kablo, bilgisayar ve kod geliştirme yazılımı kullanarak projeler oluşturabilirsiniz

### Güç

Arduino Uno bir USB kablosu ile bilgisayar bağlanarak çalıştırılabilir ya da harici bir güç kaynağından beslenebilir. Harici güç kaynağı bir AC-DC adaptör ya da bir pil / batarya olabilir. Adaptörün 2.1 mm jaklı ucunun merkezi pozitif olmalıdır ve Arduino Uno 'nun power girişine takılmalıdır. Pil veya bataryanın uçları ise power konnektörünün GND ve Vin pinlerine bağlanmalıdır.

• VIN : Arduino Uno kartına harici bir güç kaynağı bağlandığında kullanılan voltaj girişidir.

5V : Bu pin Arduino kartındaki regülatörden 5 V çıkış sağlar. Kart DC power jakından (2 numaralı kısım) 7-12 V adaptör ile, USB jakından (1 numaralı kısım) 5 V ile ya da VIN pininden 7-12 V ile beslenebilir. 5V ve 3.3V pininden voltaj beslemesi regülatörü bertaraf eder ve karta zarar verir.

• 3.3V : Arduino kart üzerindeki regülatörden sağlanan 3,3V çıkışıdır. Maksimum 50 mA dir.

GND : Toprak pinidir.

IOREF : Arduino kartlar üzerindeki bu pin, mikrodenetleyicinin çalıştığı voltaj referansını sağlar. Uygun yapılandırılmış bir shield IOREF pin voltajını okuyabilir ve uygun güç kaynaklarını seçebilir ya da 3.3 V ve 5 V ile çalışmak için çıkışlarında gerilim dönüştürücülerini etkinleştirebilir.

## Giriş ve Çıkışlar

Arduino Uno 'da bulunan 14 tane dijital giriş / çıkış pininin tamamı, pinMode(), digitalWrite() ve digitalRead() fonksiyonları ile giriş ya da çıkış olarak kullanılabilir. Bu pinler 5 V ile çalışır. Her pin maksimum 40 mA çekebilir ya da sağlayabilir ve 20-50 KOhm dahili pull - up dirençleri vardır. Ayrıca bazı pinlerin özel fonksiyonları vardır:

- Serial O (RX) ve 1 (TX) : Bu pinler TTL seri data almak (receive RX) ve yaymak (transmit TX) içindir.
- Harici kesmeler (2 ve 3) : Bu pinler bir kesmeyi tetiklemek için kullanılabilir.
- PWM: 3, 5, 6, 9, 10, ve 11 : Bu pinler analogWrite () fonksiyonu ile 8-bit PWM sinyali sağlar.
- SPI: 10 (SS), 11 (MOSI), 12 (MISO), 13 (SCK) : Bu pinler SPI kütüphanesi ile SPI haberleşmeyi sağlar.
- LED 13 : Dijital pin 13 e bağlı bir leddir. Pinin değeri High olduğunda yanar, Low olduğunda söner.

Arduino Uno 'nun AO dan A5 e kadar etiketlenmiş 6 adet analog girişi bulnur, her biri 10 bitlik çözünürlük destekler. Varsayılan ayarlarda topraktan 5 V a kadar ölçerler. Ancak, AREF pini ve analogReference() fonksiyonu kullanılarak üst limit ayarlanabilir.

- TWI : A4 ya da SDA pini ve A5 ya da SCL pini Wire kütüphanesini kullanarak TWI haberleşmesini destekler.
- AREF : Analog girişler için referans voltajıdır. analogReference() fonksiyonu ile kullanılır.
- RESET : Mikrodenetleyiciyi resetlemek içindir. Genellikle shield üzerine reset butonu eklemek için kullanılır.

#### SORULAR ( SINAVLAR İÇİN KAYNAK )

- 1. Arduino üzerinde kaç adet analog pin vardır.?
- 2. Arduino üzerinde kaç adet dijital pin vardır.?
- 3. Arduino üzerinde kaç çeşit çıkış gerilim desteği vardır ?
- 4. Arduino basit tanımını yapınız.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	<b>SÜRE</b> DERS SAATİ	Teknoloji	Teknoloji <mark>İşlem</mark> Bas Yazı/Çiz İş Al. Süre <b>TOPLAM</b>				DERS ÖĞRETMENİ	
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI : NO									

# ARDUINO PROGRAMLAMAYA GİRİŞ

**MİKROKONTROL DEVRELERİ** TEMRIN

×

Q

•

💿 sketch\_sep15a | Arduino 1.8.5

+ 

1

}

sketch\_sep15a void setup() {

} () gool biov

Dosya Düzenle Taslak Araçlar Yardım 1 +

// put your setup code here, to run once:

// put your main code here, to run repeatedly:

#### Arduino Programlama

Arduino yazılım geliştirme ortamında kod yazmak için 'sketch' adı verilen proje dosyası oluşturulur. Arduino, en az iki fonksiyondan oluşan programı yürütür.

void <mark>set</mark>	:up(){						
/*							
	Burass	sadece l	oir kere	çalış	ır		
	Genel	avarlar h	buradan	vapili	r		
* /		-)		у-г			
/							
aid les							
010 100	<b>P()</b> {						
/*							
	Bu for	ıksiyon so	onsuza k	adar ç	alışır		
	Arduir	io'nun yap	oması ge	reken :	ișlemle	r buraya	yazılır
*/							
}							
						CENEL	
						GENEL	<mark>AYAR KC</mark>
						GENEL	<mark>AYAR KC</mark>
						GENEL	<mark>AYAR KC</mark>
sketch_sep15	5a   Arduino	1.8.5				GENEL	<mark>AYAR KC</mark>
o sketch_sep15 osya Düzenle	ja   Arduino Taslak <mark>Ara</mark> ç	1.8.5 Iar Yardım Otomatik bicimle	ndir	ſ	trl∔T	GENEL	<mark>AYAR KC</mark>
sketch_sep15 osya Düzenle	5a   Arduino Taslak Araq	1.8.5 Iar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle	ndir.	c	trl+T	GENEL	AYAR KC
sketch_sep15	5a   Arduino Taslak Araq a	1.8.5 Iar Yardım Otomatik biçimle Karakter kodlama	ndir. ısını düzelt & Te	C skrar yükle	trl+T	GENEL	AYAR KC
sketch_sep15	5a   Arduino Taslak Araç a	1.8.5 Iar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Port Ekranı	ndir. ısını düzelt & Te	C ktrar yükle C	trl+T trl+Shift+M	GENEL	AYAR KC
sketch_sep15 osya Düzenle osya Düzenle sketch_sep15 oid setup()	5a   Arduino Taslak Araq a	1.8.5 <mark>lar</mark> Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Port Ekranı Seri Çizici	ndir. Isını düzelt & Te	C ekrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L	GENEL	AYAR KC
sketch_sep15 osya Düzenle sketch_sep15 oid setup() inMode(13, 1	5a   Arduino Taslak Araq a	1.8.5 Iar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Çort Ekranı Seri Çizici WiFi101 Firmware	ndir. ısını düzelt & Te	C skrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L	GENEL	AYAR KC
sketch_sep15 osya Düzenle sketch_sep15 oid setup() inMode(13, oid loop()	5a   Arduino Taslak Araq a ourpu	1.8.5 lar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Çızici WiFi101 Firmware Kart: "Arduino/Ge	ndir. ısını düzelt & Te e Updater enuino Uno"	C tkrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L >	GENEL	AYAR KC
<pre>sketch_sep15 osya Düzenle sketch_sep15 oid setup() inMode(13, 0 oid loop()</pre>	5a   Arduino Taslak Araq a ourpu	1.8.5 lar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Çort Ekranı Seri Çizici WiFi101 Firmware Kart: "Arduino/Ge Port: "COM3"	ndir. Isını düzelt & Te e Updater Isuino Uno"	C ekrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L >>	<b>GENEL</b>	AYAR KC
<pre>sketch_sep15 osya Düzenle  sketch_sep15. oid setup() inMode(13, 0 oid loop() ] igitalWrite elar(1000);</pre>	5a   Arduino Taslak Araq a ourpu (13,	1.8.5 lar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Çort Ekranı Seri Çizici WiFi101 Firmware Kart: "Arduino/Ge Port: "COM3" Get Board Info	ndir. Isını düzelt & Te 2 Updater 2 nuino Uno"	C ekrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L >	GENEL	AYAR KC
<pre>sketch_sep15 bosya Düzenle  bosya Düzenle  sketch_sep15 poid setup() {</pre>	5a   Arduino Taslak Arag a ourpu (13, // b (13,	1.8.5 lar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Çort Ekranı Seri Çizici WiFi101 Firmward Kart: "Arduino/Ge Port: "COM3" Get Board Info Programlayıcı: "A	ndir. Isını düzelt & Te 2 Updater Isuuino Uno" VRISP mkll"	C ekrar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L > >	GENEL Seri portlar ✓ COM3	AYAR KC
<pre>sketch_sep15 Dosya Düzenle '</pre>	Sa   Arduino Taslak Araç a ourpu (13,	1.8.5 lar Yardım Otomatik biçimle Taslağı Arşivle Karakter kodlama Seri Port Ekranı Seri Çizici WiFi101 Firmware Kart: "Arduino/Ge Port: "COM3" Get Board Info	ndir. Issini düzelt & Te 9 Updater Isnuino Uno"	C krar yükle C C	trl+T trl+Shift+M trl+Shift+L >	GENEL	

PORT SEÇİMİ YAPILMALIDIR



Arduino NG or older

#### SORULAR ( SINAVLAR İÇİN KAYNAK )

- 1. Arduino üzerine yazılım yüklemek için hangi program kullanılmalıdır ?
- 2. Arduino üzerine program yüklemeden önce hangi ayar kontrolleri yapılmalıdır?
- Arduino yazılım penceresini ilk olarak açtığınızda ekranda gözüken void setup () ve void loop () kavramlarını açıklayınız. 3.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	SÜRE DERS SAATİ	Teknoloji İşlem Bas Yazı/Çiz İş Al. Süre <b>TOPLAM</b>				DERS ÖĞRETMENİ		
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI :		NO							

Arduino ile Ledin Yanıp Sönmesini Sağlama ACIKLAMALAR

#### /\* ... \*/ Blok açıklama

// ... Satır Açıklama

Bölme-Yıldız ve Yıldız-Bölme işaretleri arasında yer alan ifadeler açıklama olarak kabul edilir. Derleyici bu blok arasında yer alan komutları kontrol etmez. Bu blok arasına programcı tarafından yazılım geliştirmede görülmesi istenen, fakat programın işletilmesi esnasında geçersiz olan ifadeler yazılır.

Bölme-Bölme işaretlerinden itibaren satırın sonuna kadar yer alan ifadeler açıklama olarak kabul

başında olabileceği gibi satır içerisinde bir komuttan sonra da yer alabilir. Yine işaretin bulunduğu

edilir. Derleyici bu işaret sonrası bulunan ifadeyi satırın sonuna kadar kontrol etmez. Satırın

yerden satırın sonuna kadar olan ifadeleri açıklama olarak kabul eder.

#### /\* açıklama metin grubu Bu alana yazılır. \*/

// satır açıklama metni
int led = 13; // led 13 ayarlanmıştır.

Basit bir atama deyimi şu şekildedir:

y = 5; // y değişkenine 5 değerini yükle.

değisken = ifade;

x = 3; z = 7;

#### Değer Atama

İfade ile belirtilen değer hesaplandıktan sonra, elde edilen sonucun değişkenin yeni değeri olacağı anlamına gelir. İfadeden sonraki noktalı virgüle dikkat edin. Bu noktalı virgül, deyimi bitirir. Bir satır içerisinde birden fazla komut bulunabilir.

**PinMode:** Arduino kartı üzerinde bulunan pinleri çıkış veya giriş olarak tanımlayabilirsiniz. Giriş olarak tanımlanmış pinler düğme gibi elemanlar için kullanılırken, çıkış olarak tanımlanmış pinler ise LED gibi elemanlar için kullanılır. Programın en başında (Setup içerisinde), kullanılacak pinler ayarlanmalıdır. Bunun

için aşağıdaki kod kullanılır:Böylece **13. Pin çıkış olarak** tanımlanır. Giriş olarak tanımlanması için <u>OUTPUT</u> yerine <u>INPUT</u> yazılması gerekir.

Digitalwrite: Çıkış olarak Tanımlanmış pinlerden enerji vermek için veya enerji vermeyi durdurmak için digitalwrite(13,HIGH); kullanılır. Böylece, daha önce çıkış olarak tanımlanmış 13 numaralı pinden enerji çıkışı sağlanır. Enerji çıkışı durdurulmak istenildiğinde HIGH yerine LOW yazılması yeterlidir.

**Delay:** İki kod arasında bir süre beklenmesi istenirse, delay fonksiyonu kullanılır. Örneğin yanıp sönen lamba **delay(500);** uygulaması yapılmak istenirse, lamba yakıp söndürme kodları arasında bekleme amacıyla delay fonksiyonu kullanılır. Delay fonksiyonunun içerisine yazılan değer milisaniye düzeyindedir. Bir saniyelik bir bekleme için fonksiyona 1000 değeri verilmelidir. Örneğin yarım saniyelik bir bekleme kodu yazalım;

pinMode(13,OUTPUT);



UYGULAMA KODU 1:	UYGULAMA KODU 2:
void setup()	const int LED = 13;
{	void setup()
pinMode(13, OUTPUT); // D13 pinini çıkış yap	{
}	pinMode(LED, OUTPUT); // D13 pinini çıkış yap
void loop()	}
{	void loop()
digitalWrite(13, HIGH); // ledi yak	{
delay(1000); // bir saniye bekle	digitalWrite(LED, HIGH); // ledi yak
digitalWrite(13, LOW); // ledi söndür	delay(1000); // bir saniye bekle
delay(1000); // bir saniye bekle	digitalWrite(LED, LOW); // ledi söndür
}	delay(1000); // bir saniye bekle
	}

## SORULAR:

- 1. Ledin 850 ms yanık, 200ms sönük kalmasını sağlayacak programı yazınız.
- 2. Ledin arka arkaya 200ms yanık, 200ms sönük, 200ms yanık, 200ms sönük 1sn yanık, 1sn sönük kalmasını sağlayacak programı yazınız.
- 3. Pinmode(8,output) komutunu açıklayınız.
- 4. Delay(900), komutunu açıklayınız.
- 5. A=5; C=12; komutlarının anlamını açıklayınız.
- 6. Digitalwrite(9,low); komutunu açıklayınız.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	<b>SÜRE</b> DERS SAATİ	Teknoloji	Teknoloji <sup>İ</sup> şlem Bas Yazı/Çiz <sup>İ</sup> ş Al. Süre <b>TOPLAM</b>					DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN ADI SOYADI :		SINIF NO	%25	%25	%25	%15	%10	%100	

### LED FLİP FLOP UYGULAMASI

TEMRIN MİKROKONTROL DEVRELERİ

**Deneyin Amacı** : Arduino uno kullanarak temel elektronik uygulamalardan olan flasör yani flip flop uygulamasını arduino kullanarak kodlarla gerçekleştirmek.

: Arduino UNO, 2 adet 330R direnç, 2 Adet Led diyot, Bread board, Gerekli miktar Jumper Deney Malzemeleri

#### Deney Bağlantı Şeması :



## Devre Kodları :

int KirmiziLed = 11; int SariLed = 10;

#### void setup() {

pinMode(KirmiziLed, OUTPUT); // Hangi dijital pinleri output olarak seçeceğimizi belirtiyoruz. pinMode(SariLed,OUTPUT); // Hangi dijital pinleri output olarak seçeceğimizi belirtiyoruz.

#### void loop() {

digitalWrite(KirmiziLed, HIGH); digitalWrite(SariLed, LOW); delay(1000); digitalWrite(KirmiziLed, LOW); digitalWrite(SariLed, HIGH);

// LED Yak (HIGH seçeneği ile KirmiziLed(pin 13) 5 Volt yapmış oluyoruz ) // LED Sondur (LOW seceneği ile SariLed(pin 9) 0 Volt yapmış oluyoruz ) // 1000 mikrosaniye bekle

// LED Yak (HIGH seçeneği ile KirmiziLed(pin 13) 5 Volt yapmış oluyoruz ) // LED Sondur (LOW seçeneği ile SariLed(pin 9) 0 Volt yapmış oluyoruz )

delay(1000); // 1000 mikrosaniye bekle

## SORULAR:

1- flip flop süresini 300ms olarak ayarlayarak kodu düzenleyiniz.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	SÜRE DERS SAATİ	Teknoloji <sup>İ</sup> şlem <sub>Bas</sub> Yazı/Çiz <sup>İ</sup> ş Al. Süre <b>TOPLAM</b>				DERS ÖĞRETMENİ		
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI :		NO							

İŞİN ADI	Trafik Işığı Uygulaması	MİKROKONTROL DEVRELERİ	TEMRİN
Donovin Amacı	· Arduino uno kullanarak tomol olektronik uvgulamalardan e	lan trafik ısığı uvgulamasını	arduina

**Deneyin Amacı** : Arduino uno kullanarak temel elektronik uygulamalardan olan trafik ışığı uygulamasını arduino kullanarak kodlarla gerçekleştirmek.

Deney Malzemeleri

eri : Arduino UNO , 3 adet 330R direnç , 3 Adet Led diyot , Bread board , Gerekli miktar Jumper

#### Deney Bağlantı Şeması :

#### Devre Kodları :

int kirmiziled = 4; int sariled = 5; int yesilled = 6;

#### void setup() {

pinMode(kirmiziled, OUTPUT);
pinMode(sariled, OUTPUT);
pinMode(yesilled, OUTPUT);
}

#### void loop() {

digitalWrite(kirmiziled, HIGH); delay(5000); digitalWrite(kirmiziled, LOW); digitalWrite(sariled, HIGH); delay(3000); digitalWrite(sariled, LOW); digitalWrite(yesilled, HIGH); delay(3000); digitalWrite(yesilled, LOW); }



## SORULAR:

1- Arduino çıkışlarının 4, 5,6,7 nolu çıkışları kullanılacaktır. Dört adet lede sırasıyla Led1 , Led2 , Led3 ve Led4 isim atamalarını yapınız. Sonra Led1 ve Led2 1 saniye yanık , sonra Led3 ve Led4 1 sn yanık olacak kod dizimini yazınız.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA						KONTROL
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	<b>SÜRE</b> DERS SAATİ	Teknoloji	Teknoloji <sup>İ</sup> şlem Bas Yazı/Çiz İş Al. Süre <b>TOPLAM</b>					DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN ADI SOYADI :		SINIF NO	%25	%25	%25	%15	%10	%100	

## Arduino Programlamada Veri Tipleri

MIKROKONTROL DEVRELERI TEMRİN

#### Arduino Programlamada Veri Tipleri

Değişken, program içerisinde kullanılan nümerik değerlerin saklanmasında veya isimlendirilmesinde kullanılan bir yöntemdir.

int potdegeri = 0; potdegeri = analogRead(2);

// potdegeri isminde ve değeri 0 olan değişken tanımlama

// 2. analog kanaldan okunan veriyi potdegeri isimli değişkene yükle.

Örnekte yer alan 'int' ifadesi kullanılan değişkenin türünü gösterir. 'integer' kelimesinin kısaltmasıdır, Tam sayı türünde değişken tanımlar. 'potdegeri' değişkene verilmesi istenen isimdir.

- Rasgele isimler seçilebilir. İsmin ilk harfi rakam olmamalıdır.
- Anahtar kelimeler değişken ismi olarak kullanılamaz. (if, switch, for, true, high vb.)
- Değişken ismi tek kelimeden oluşmalıdır. İki kelime kullanılacaksa arada '\_' kullanılmalıdır.
- 'Ç, ç, Ğ, ğ, ı, İ, Ö, ö, Ş, ş, Ü, ü' Türkçe karakterleri değişken isimlendirmede kullanılamaz.

Değişkenler lokal ve global olmak üzere iki yerde bulunur. Lokal değişkenler fonksiyon içerisinde yer alır ve sadece o fonksiyon içerisinde kullanılabilir. Global değişkenler kod dosyası içerisindeki tüm fonksiyonlarda geçerlidir. Global değişkenler setup fonksiyonundan önce yazılır.

Kullanılan sayısal ifadelerde gereksiz veri boyutu tercih edilmemelidir. Bütün mikrodenetleyiciler sınırlı bir veri boyutu alanı vardır. Ayrıca gereksiz veri boyutu işlem yükünü arttırır. Arduino programlamada kullanılan veri tipleri, boyutu ve veri aralıkları tabloda verildiği gibidir

#### TRUE / FALSE Tanımlamaları

- Lojik seviyeleri tanımlayan Boolean sabitleridir.
- TRUE ifadesi sıfırdan farklı herhangi bir değer için kullanılabilir.
- 3, 5, -7, -500 gibi ifadeler TRUE olarak tanımlanır.
- FALSE ifadesi ise yalnızca sıfır '0' olarak tanımlıdır.

#### HIGH / LOW Tanımlamaları

- Arduino pinlerindeki lojik seviyeleri tanımlamada kullanılır.
- HIGH, Lojik 1 anlamına gelir, pinde 5V gerilimi ifade eder.
- LOW, Lojik 0 anlamına gelir, pinde 0V gerilimi ifade eder.

Veri Tipi	Boyutu	Veri Aralığı
boolean	1 bit	TRUE veya FALSE
byte unsigned char	8 bit	0 255
char signed char	8 bit	-128 127
unsigned int	16 bit	0 65535
int	16 bit	-32768 32767
unsigned long	32 bit	0 4294967296
long	32 bit	-2147483648 2147483647
float	32 bit	-3.4028235E+38 3.4028235E+38

#### SORULAR

- 1. 0 ile 255 arasındaki tam sayılar hangi veri tipi aralığını ifade eder?
- 2. İnt veri aralığını yazınız.
- 3. Arduino da bir digitalWrite komutu ile verilen "high" komutu neyi ifade etmektedir?
- 4. Arduino kodlama işlemlerinde true ve false kavramını açıklayınız.
- 5. "23led1" değişkeni arduino değişken tanımında hata vermektedir, nedeni hakkında bilgi veriniz.
- 6. "Led 1" değişkeni arduino değişken tanımında hata vermektedir , nedeni hakkında bilgi veriniz.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	SÜRE DERS SAATİ	Teknoloji	Teknoloji <sup>İ</sup> şlem Bas Yazı/Çiz İş Al. Süre <b>TOPLAM</b>					DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI :		NO							

İŞİN ADI	Aritmetik İşlemler	MİKROKONTROL DEVRELERİ	TEMRİN
Aritmetik işlemle	r, toplama, çıkarma, çarpma ve bölme ifadelerini içerir. Değişken-değişken,	değişken-sayı veya sayı-sayı bi	çiminde
kullanılabilir.			
y = x + 3;			
x = t - 5;			
k = 2 * m;			
r = s / 5;			
y = x + z;			
z = 3 + 5;			
Tam sayılarla böl Yuvarlama yoktu	me işlem yapıldığında sonuç bölümün tam kısmıdır. 9 / 4 işleminin sonucu 2 r. Kısaltılmış aritmetik işlemler program yazımında kolaylık sağlar.	,25 olmasına rağmen tam sayı	sonucu 2 alınır.
x ++; x;	//x = x + 1; ile aynı anlama gelir. x değerini 1 arttır. " <b>Bu işlem çok kullanıla</b> //x = x - 1; ile aynı anlama gelir. x değerini 1 azaltır. " <b>Bu işlem çok kullanıla</b>	n bir uygulamadır″ n bir uygulamadır″	

į	x,	// x – x – 1, he ayin amana gent. x degenni 1 azardı. Bu işlem çok kullanın
	x += y;	// x = x + y; ile aynı anlama gelir. x ve y değerini topla, sonucu x'e yükle.
	x -= y;	// x = x - y; ile aynı anlama gelir. x'den y değerini çıkar, sonucu x'e yükle.
	x *= y;	// x = x * y; ile aynı anlama gelir. x ile y değerini çarp, sonucu x'e yükle.
	x /= y;	// x = x / y; ile aynı anlama gelir. x'i y değerine böl, sonucu x'e yükle.

Örneklerde y değişkeni yerine sayısal değer de kullanılabilir. x \*= 3; // x = x \* 3; ile aynı anlama gelir. x ile 3 değerini çarp, sonucu x'e yükle.

## Karşılaştırma İfadeleri

Karşılaştırma ifadeleri iki değişkeni birbiri ile karşılaştırmak veya değişkeni sayı ile karşılaştırmak için kullanılır. Sonucu lojik olarak TRUE ya da FALSE olur. Bu sonuç çoğunlukla karar yapılarında kullanılır.

x == y	// x değeri, y'ye eşit mi?
x != y	// x değeri, y'ye eşit değil mi?
x < y	// x değeri, y'den küçük mü?
x > y	// x değeri, y'den büyük mü?
x <= y	// x değeri, y'den küçük veya eşit mi?
x >= y	// x değeri, y'den büyük veya eşit mi?

#### SORULAR

x=2 ve y=3 için aşağıda verilen soruları cevaplandırnız

- 1. X++; "işlemi ile ortaya çıkan sonuç x=...?..."
- 2. X--; "işlemi ile ortaya çıkan sonuç x=...?..."
- 3. X +=y ; " işlemi ile ortaya çıkan sonuç x=...?... "
- 4. X \*=y; " işlemi ile ortaya çıkan sonuç x=...?... "
- 5. Y=x+3; "işlemi ile ortaya çıkan sonuç y=...?..."

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA						KONTROL
<b>TARİH</b> //20	SAAT 	<b>SÜRE</b> DERS SAATİ	Teknoloji	İşlem Bas	Yazı/Çiz	İş Al.	Süre	TOPLAM	DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI : NO									

İŞİN ADI	For Döngüsü 6 Ledli Karaşimşek U	MİKROKONTROL DEVRELERİ	TEMRİN	
For Döngüsü ned	ir ? gramlama dillerinde en sik kullanılan döngülere	lon hiridir Arduino r	aragramlamada da siksa kul	lanulur.vo
uvgulamaları dah	a pratik bir vapıda kodlamamızı sağlar. <b>For dön</b>	güsü uvgulanması is	tenen islemin kac kez tekrai	r edileceğinin
belli olduğu duru	mlarda kullanılır. Daha net bir ifade ile for döng	üsü sayesinde işlem	in kaç kez tekrar edileceğini	i, başlangıç/bitiş
değerlerini ve değ	ğerler arasındaki artış/azalış miktarını kontrol e	debiliriz. Aşağıdaki k	od parçacığındaki gibi özetle	eyebiliriz.
for (başla	ngıç değeri; döngünün deva	m etme koşul	lu; değerdeki de	ğişim)
{ islomlor				
} TÔTEUITET	•			
,				
int ledler[] = {2,3,4,5	, 6,7}; //Değişkenleri belirttiğimiz bir dizi tanımlıyoruz.			
<pre>//Dizilerae lik elema void setup()</pre>	n U. ( sifirinci elemanair )			555
{ for/int i=0: i<6: i++	) //Eor döngüsünün 6 kez tekrarlanmasını istiyoruz			LILL
pinMode(ledler[i], (	OUTPUT); //i değişkenlerini "çıkış" olarak tanımlıyoruz.			71717.
}				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
unid (non)				
Vold loop() {				<b>I I</b>
for(int i=0; i<6; i++) digitalWrite(ledler[i	{ 1 HIGH):	0		
delay(100);		< • • • • • •		
algitalWrite(ledler[i }	J, LOW);			
//İlk ledden beşinci l vanar, söner ve ikinc	ede kadar ledler sırasıyla yanıyor. Yani döngüde ilk led Si led yanar, İkinci led söndüğünde ise üçüncü led yanar	••••	·····	
ve döngü bu şekilde	devam eder.			
for(int j=5; j>-1; j)	{	RESET Parça		
digitalWrite(ledler[j	], HIGH);	Arduin		
digitalWrite(ledler[j	], LOW);		RX Arduino"	1.000
}				85 <b>218</b>
//Bu kez ters döngü	yapıyoruz. Yani dizinin 5.elemanı olan 7 pinine bağlı led	1 A 1 A 1 A 1 A 1 A 1 A 1 A 1 A 1 A 1 A		
yunur, soner ve bu k	ez bir oncekî leû yanar. Işlem bû şekîlde devam eder.			
}				ALOG IN
//Bu iki döngü sırası yanıp sönerler.	birbirinin tersidir. Bu şekilde ledler sırasıyla ileri ve geri	•		

## SORULAR

Yukarıda yaptığınız 6 ledli yürüyen ışık " karaşimşek " devresini 4 ledli düzeneğini kurunuz. Kod yapısını düzeltiniz.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	SÜRE DERS SAATİ	Teknoloji	İşlem Bas	Yazı/Çiz	İş Al.	Süre	TOPLAM	DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI : NO									

İŞİN ADI	Buton Kontrol Uygulaması	MİKROKONTROL DEVRELERİ	TEMRİN
AMAÇ: Arduino ile g GİRİŞ: Arduino pinl ayarlanmasında pir pinin giriş olarak INPUT_PULLUP mo mikrodenetleyici içe Eğer giriş elemar bağlantısına gerek k	iriş-çıkış işlemlerini kavramak erinin giriş olarak mı yoksa çıkış olarak mı kullanılacağının Mode() fonksiyonu kullanılır. Arduino programlamada bir kullanılabilmesi için pinMode komutu ile INPUT veya du kullanılmalıdır. INPUT_PULLUP modunun diğerinden farkı ırisinde yer alan dahili PULL-UP direcinin kullanıma almasıdır. ı pull-up durumunda kullanılacaksa, harici bir direnç almaz.	Q=1	A A A A A A A A A A A A A A A A A A A
pinMode (2, INPU pinMode(2, INPU Buton bağlantısın	T); // 2 nolu pin dijital giriş modunda PULLUP); // 2 nolu pin Lojik 1'e çekmeli giriş modunda da PULL-UP ve PULL-DOWN olmak üzere iki farklı yapı vardır.		
Değişkenlerin isir	nlendirilmesinde bazı kurallara dikkat edilmelidir Hatırlatma !		
int durum = 0; durum = digitalRead const int ledPin = 8;	// durum isminde ve değeri 0 olan değişken tanıı I(3); // dijital 3 kanalından okunan degeri okunan değ // 8 nolu pin ledPin değişkeni	nlama jeri durum isimli değişkene yü	kle.
Değişken tanımlamı belirtilen değişken ı	ıda kullanılan " <mark>const</mark> " ifadesi, değişkenin değerinin program içerisinde de Program hafızada saklanır.	ğiştirilemeyeceğini gösterir. E	Bu ifadeye göre

### IF ve SWITCH CASE KULLANIMI

Arduino programlamada koşula dayalı yapılması istenen işlemler **'if'** koşul yapısı veya **'switch case'** koşul yapısı ile gerçekleştirilir. Çoktan seçmeli koşullarda **'switch case'** kullanımı yaygındır. **'if'** koşul yapısı tek yönlü, çift yönlü ve çok yönlü olmak üzere üç farklı kullanımı vardır. Koşula dayalı yapılması istenen işlem birden fazla ise bu komutlar tırnak parantez { } arasına alınarak gruplanmalıdır. Koşula dayalı tek işlem yapılacaksa tırnak parantez ihtiyacı yoktur.



✓ Tek yönlü koşul yapısı

/ else if(koşul2)

.....

, else {

1

<b>Uygulamada</b> Arduino	UNO kartının <b>3 nc</b>	<b>lu</b> pinine <mark>pull-down</mark>	yapısında bağlı	butona basıldığında,	8 nolu pinine bağl	ı ledin yanmasını
sağlanacaktır.						

Bir pinden giriş değeri okuyabilmek için **"digitalRead"** komutu kullanılır. Bu komut sonucu elde edilen değer LOW (Lojik 0) veya HIGH (Lojik 1) olacaktır.

#### durum = digitalRead (3);

//Dijital 3 kanalından giriş değeri oku

<pre>const int buton = 3; const int led = 8; int butondurum = 0; void setup() { pinMode(led, OUTPUT); pinMode(buton, INPUT); } void loop() { butondurum = digitalRead(butor if (butondurum == HIGH) // { digitalWrite(led, HIGH); // le } else { digitalWrite(led, LOW); // le } } BLILLAB</pre>	// buton için dijital giriş numarası // led için dijital çıkış numarası // buton durumunu gosteren degisken ); // butonun bağlı olduğu girişi oku ' butondurum Lojik 1 ise edi yak edi söndür	
--	---	--

Uygulamada verilen devre şemasına göre butona basılması durumunda ledin 3sn yanık kaldıktan sonra sönmesini sağlayacak, kod düzenlemesini yapınız.

IŞİN ADI Buton ile Led Yak Söndür Mikrokontrol devreleri TEMRİN	N
---	---

Uygulamada Arduino UNO kartının **3 nolu** pinine pull-down yapısında bağlı butona basıldığında, **8 nolu pinine** bağlı ledin sürekli yanması, bir daha basıldığında sönmesini sağlayacak arduino programını uygulayınız.



KONTROL
KUNIKUL
DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞ

## Arduino ile LDR Işık Sensörü Kullanımı

MİKROKONTROL DEVRELERİ TE

#### TEMRİN

### LDR Nedir?

LDR (Light Dependent Resistor) yani Türkçe'de "Işığa Bağımlı Direnç" anlamına gelmektedir. LDR ışığa duyarlı bir devre elemanıdır. Ters orantılı bir çalışma prensibine sahiptir. Yani üzerine düşen ışık değeri arttıkça sahip olduğu direnç değeri azalırken, üzerine düşen ışık değeri artıkça sahip olduğu direnç artar. Bu özelliği sebebiyle LDR devrede bir ON-OFF şeklinde anahtarlama görevinde bulunur. Günlük hayatta LDR sensörü alarmlarda, anahtarlama cihazlarında, sokak aydınlatmalarında kullanılabilirler. Devremiz de kullandığımız LDR sensörümüz bir Analog Girişli Sensördür.



## Analog Giriş Nedir?

Arduino da ADC (Analog To Digital Converter) özelliği mevcuttur. Bu özellik sayesinde dış dünyadan gelen verileri sayısal değerlere dönüştürebiliriz. Arduino UNO kartı üzerinde A0-A5 olmak üzere 6 adet analog giriş bulunur. Analog giriş sayısı modele göre değişebilir ama işlevi aynıdır.

<pre>int ledPin = 10;</pre>	int ledPin = 10; // İlk olarak LED'imizin ve LDR
int LDRPin = A3;	sensörümüzün pinlerini belirliyoruz.
void setup()	int LDRPin = A3;
{	pinMode(ledPin, OUTPUT); // LED'imizin bir OUTPUT
<pre>pinMode(ledPin, OUTPUT);</pre>	olduğunu belirtiyoruz.
Serial.begin(9600);	Serial.begin(9600); // Seri iletisimi baslatıyoruz.
}	Loop Kısmına indiğimiz zaman ise;
	int isik degeri = analogRead(LDRPin): // LDR sensörümüzün
Vold 100p()	ölcmüs olduğu ısık değerini int tipinde bir değiskene
i int isik dogori - analogPoad(IDPPin):	ativoruz.
Serial println(isik degeri):	Serial println(isik degeri): // Gelen değeri ise veni
delay(500):	değişkenimizde okumasını istiyoruz
if(isik_degeri<10)	delay(100): // Sanivenin 1/10 kadarını beklemesini
{	söylüvoruz
digitalWrite(ledPin, HIGH);	if(isik degeri<200) // if döngüsü baslatıvoruz gelen ölcülen
}	değerin hizim belirlediğimiz değerin altında yeva üştünde
else	olma durumunu kontrol ediyoruz
{	
<pre>digitalWrite(ledPin, LOW);</pre>	digitalWrite/ledPin_HIGH): // Eğer ki gelen işik düzevi 200
}	de fazla ise LED'imizi aktif edivoruz
}	
	lise
	l digital///rita/ladDin_LOW/); // Eğar ki galan ışık düzayi 200
	den fasle ise LED'inizi nesif dunungung selviuenus
	aen fazia ise LED imizi pasil durumuna çekiyoruz.
	3



## SORULAR

- 1. Arduino ADC özelliği hakkında kısaca bilgi veriniz.
- 2. Arduino UNO kartının 2 ve 3 nolu pinlerine pull-down yapısında buton bağlayınız. Ayrıca 13, 12, 11 nolu pinlere led bağlayınız. Bu bağlantılara göre;
- A ve B butonuna basıldıysa 13 nolu pine bağlı ledin,
- A veya B butonuna basıldıysa 12 nolu pine bağlı ledin,
- A butonu B basılı değil veya A basılı değil B basılı ise 11 nolu pine bağlı ledin yanmasını sağlayan programı yazınız.

İŞE BAŞLAMA ve BİTİRME			PUANLAMA					KONTROL	
<b>TARİH</b> //20	SAAT :	<b>SÜRE</b> DERS SAATİ	Teknoloji	İşlem Bas	Yazı/Çiz	İş Al.	Süre	TOPLAM	DERS ÖĞRETMENİ
ÖĞRENCİNİN		SINIF	%25	%25	%25	%15	%10	%100	
ADI SOYADI : NO									