

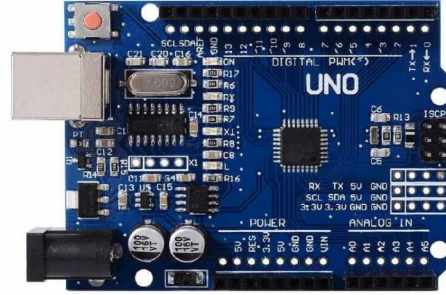
75. Yıl Mesleki Ve Teknik Anadolu Lisesi E.E.T.Alanı
KONU 7: SERVO MOTOR UYGULAMALARI
7.a. Potansiyometre ile Servo Motor Döndürme
Uygulaması

TEMRİN NO

15

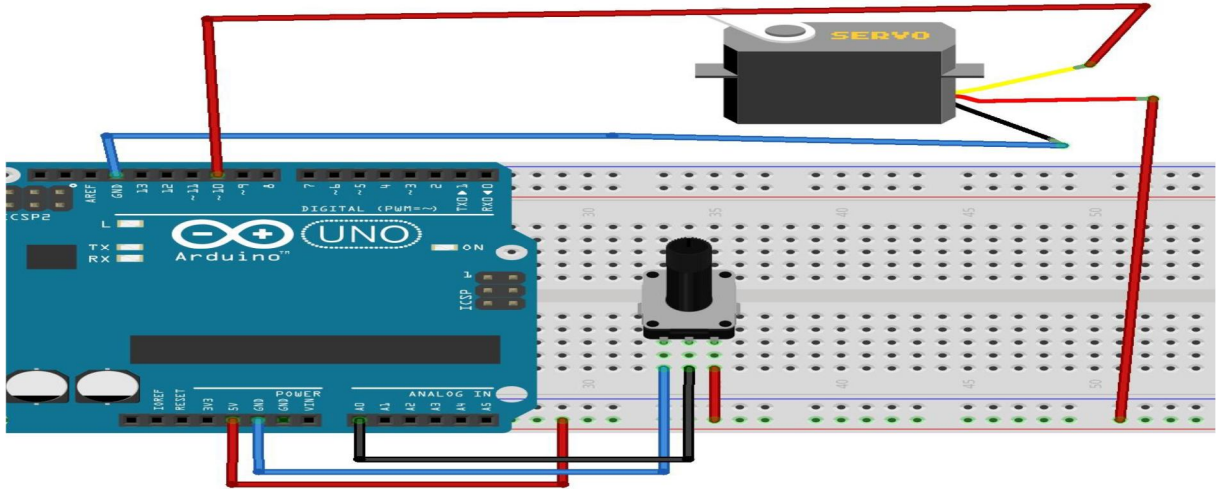
Servo motor robot kollarında, örümcek-yılan gibi robotlarda sıkça kullanılmaktadır. Uygulamamızda kullanacağımız servo motor 0-180 derece aralığında dönmektedir. Servo motoru kontrol etmemizi sağlayan potansiyometre değer aralığını 0-180 değer aralığına daraltmak için pot değerini yaklaşık 5,98 sayısına bölmemiz gerekmektedir. Servomotorumuzun kahverengi kablosu GND pinine, kırmızı kablosu 5V pinine, turuncu kablosu pwm pinine(10 nolu pin)bağlanmalıdır.Potansiyometrenin sağ ayağı 5V pinine, sol ayağı GND pinine, orta ayağı A0 pinine bağlanmalıdır. Arduino Uno üzerinde 1 adet 5V pini bulunduğundan 5V breadboard üzerinde paylaşmıştır.

Not:Klon Arduino CH-340 üzerinde 2 adet 5V bulunduğundan dolayı paylaşım yapmaya gereksinim duyulmamaktadır.



İşlem Basamakları

- 1) Devreyi proteusta şekildeki gibi kurunuz.
- 2) Mblockta yukarıdaki programı yazıp proteusa atıp simülasyonu gözlemleyiniz.
- 3) Arduino'ya yükleyerek çalışmasını gözleyiniz.



ÖĞRENCİNİN		TEMRİN		DEĞERLENDİRME	
Adı		Başlama Tarihi	Süre (.....)	Toplam	
Soyadı	/...../.....	Tertip Düzen (.....)	Yazıyla	
Sınıfı		Bitiş Tarihi	Teorik Bilgi (.....)		
No	/...../.....	Uygulama (.....)	Öğretmen İmzası	